

УДК 539.3:531.2.001:621.81

## ПОЛОГИЕ ОБОЛОЧКИ ПЕРЕНОСА С ЧИСТОМОМЕНТНЫМ НАПРЯЖЕННО-ДЕФОРМИРОВАННЫМ СОСТОЯНИЕМ

Мартыненко Т. М.

*Рассматривается задача об определении такой формы оболочки со срединной поверхностью переноса, в которой заданное силовое поле (внешняя нагрузка) вызывает чистомоментное напряженно-деформированное состояние.*

Рассмотрим пологие оболочки постоянной толщины, срединные поверхности которых описываются уравнениями вида [1]:

$$z = \varphi(\alpha) + \psi(\beta) \quad \alpha \in [0; a], \beta \in [0; b] \quad (1)$$

Относительно  $\varphi(\alpha)$  и  $\psi(\beta)$  предположим:

$$A \approx 1; \quad B \approx 1 \quad (2)$$

или

$$|\varphi'(\alpha)| \ll 1; \quad |\psi'(\beta)| \ll 1$$

Тогда [1]

$$\frac{1}{R_1} \approx -\varphi''(\alpha); \quad \frac{1}{R_2} \approx -\psi''(\beta); \quad \frac{1}{R_{12}} = 0 \quad (3)$$

Здесь  $A$  и  $B$  коэффициенты первой квадратичной формы;  $\frac{1}{R_1}$ ;  $\frac{1}{R_2}$ ;  $\frac{1}{R_{12}}$  - кривизны и кручение срединной поверхности (1). Требуется определить функции  $\varphi(\alpha)$  и  $\psi(\beta)$  из условий, что заданная внешняя нагрузка вызывает в оболочке только моментные напряжения, т.е.

$$T_1 = T_2 = S = 0; \quad T_{12} = \frac{H}{R_2}; \quad T_{21} = \frac{H}{R_1} \quad (4)$$

$$M_1 = D(\chi_1 + \mu\chi_2); M_2 = D(\chi_2 + \mu\chi_1); H = D(1-\mu)\chi_{12}; D = \frac{Eh^3}{12(1-\mu^2)} \quad (5)$$

$E; \mu; h$  - const (модуль Юнга, коэффициент Пуассона, толщина)

Разрешающая система уравнений рассматриваемой задачи состоит из уравнений равновесия, уравнений совместности деформаций и закона Гука, которые в силу (2) и (3) принимают такой вид [1].

$$\frac{\partial}{\partial \beta} \left( \frac{H}{R_1} \right) + \frac{Q_1}{R_1} + q_1 = 0; \quad \frac{\partial}{\partial \alpha} \left( \frac{H}{R_2} \right) + \frac{Q_2}{R_2} + q_2 = 0; \quad \frac{\partial Q_1}{\partial \alpha} + \frac{\partial Q_2}{\partial \beta} + q_3 = 0;$$

$$\frac{\partial M_1}{\partial \alpha} + \frac{\partial H}{\partial \beta} - Q_1 = 0; \quad \frac{\partial M_2}{\partial \beta} + \frac{\partial H}{\partial \alpha} - Q_2 = 0 \quad (6)$$

$$\frac{\partial \chi_1}{\partial \beta} - \frac{\partial \chi_{12}}{\partial \alpha} = 0; \quad \frac{\partial \chi_2}{\partial \alpha} - \frac{\partial \chi_{12}}{\partial \beta} = 0; \quad \frac{\chi_1}{R_2} + \frac{\chi_2}{R_1} = 0 \quad (7)$$

$$\chi_1 = \frac{12}{Eh^3} (M_1 - \mu M_2); \quad \chi_2 = \frac{12}{Eh^3} (M_2 - \mu M_1); \quad \chi_{12} = \frac{12}{Eh^3} H \quad (8)$$

Здесь  $q_i(\alpha; \beta)$  - компоненты внешней поверхностной нагрузки,  $i = \overline{1,3}$ .

Исключая из (6)  $Q_1, Q_2$  переписем уравнения равновесия в таком виде:

$$\frac{1}{R_1} \left( \frac{\partial M_1}{\partial \alpha} + 2 \frac{\partial H}{\partial \beta} \right) + q_1 = 0; \quad \frac{1}{R_2} \left( \frac{\partial M_2}{\partial \beta} + 2 \frac{\partial H}{\partial \alpha} \right) + q_2 = 0;$$

$$\frac{\partial}{\partial \alpha} \left( \frac{\partial M_1}{\partial \alpha} + \frac{\partial H}{\partial \beta} \right) + \frac{\partial}{\partial \beta} \left( \frac{\partial M_2}{\partial \beta} + \frac{\partial H}{\partial \alpha} \right) + q_3 = 0 \quad (9)$$

Из (9) следует:

$$2 \frac{\partial^2 H}{\partial \alpha \partial \beta} = q_3 - \frac{\partial}{\partial \alpha} (R_1 q_1) - \frac{\partial}{\partial \beta} (R_2 q_2) = 0 \quad (10)$$

Откуда следует:

$$2H(\alpha; \beta) = f(\alpha) + g(\beta) + \int_0^\alpha \int_0^\beta (q_3 - \frac{\partial}{\partial \alpha}(R_1 q_1) - \frac{\partial}{\partial \beta}(R_2 q_2)) d\alpha d\beta$$

где  $f(\alpha) = 2H(\alpha; 0) - g(0)$ ,  $g(\beta) = 2H(0; \beta) - f(0)$

Поэтому

$$\begin{aligned} f(\alpha) + g(\beta) &= 2H(\alpha; 0) + 2H(0; \beta) - f(0) - g(0) = 2H(\alpha; 0) + 2H(0; \beta) - 2H(0; 0) \\ f(0) + g(0) &= 2H(0; 0) + 2H(0; 0) - f(0) - g(0) \Rightarrow \\ \Rightarrow 2f(0) + 2g(0) &= 4H(0; 0) \Rightarrow f(0) + g(0) = 2H(0; 0) \end{aligned}$$

Тогда

$$2H(\alpha; \beta) = 2H(\alpha; 0) + 2H(0; \beta) - 2H(0; 0) + \int_0^\alpha \int_0^\beta (q_3 - \frac{\partial}{\partial \alpha}(R_1 q_1) - \frac{\partial}{\partial \beta}(R_2 q_2)) d\alpha d\beta \quad (11)$$

Здесь  $H(\alpha; 0)$ ;  $H(0; \beta)$ ;  $H(0; 0)$  определяются из граничных условий. Поэтому будем считать в дальнейшем  $H(\alpha; \beta)$  известной функцией  $\alpha \in [0; a]$ ,  $\beta \in [0; b]$ .

Для нахождения неизвестных  $M_1$ ;  $M_2$  воспользуемся первыми двумя уравнениями равновесия (9) и уравнениями совместности деформации, которые перепишем в таком виде:

$$\begin{aligned} \frac{\partial M_1}{\partial \alpha} &= -R_1 q_1 - 2 \frac{\partial H}{\partial \beta}; \quad \frac{\partial M_2}{\partial \beta} = -R_2 q_2 - 2 \frac{\partial H}{\partial \alpha} \\ \frac{\partial M_1}{\partial \beta} &= (1 + \mu) \frac{\partial H}{\partial \alpha} + \mu \frac{\partial M_2}{\partial \beta}; \quad \frac{\partial M_2}{\partial \alpha} = (1 + \mu) \frac{\partial H}{\partial \beta} + \mu \frac{\partial M_1}{\partial \alpha} \end{aligned} \quad (12)$$

Система (11) может быть преобразована к такому виду:

$$\begin{aligned} \frac{\partial M_1}{\partial \alpha} &= -R_1 q_1 - 2 \frac{\partial H}{\partial \beta}; \quad \frac{\partial M_2}{\partial \beta} = -R_2 q_2 - 2 \frac{\partial H}{\partial \alpha} \\ \frac{\partial M_1}{\partial \beta} &= (1 - \mu) \frac{\partial H}{\partial \alpha} - \mu \frac{\partial M_2}{\partial \beta}; \quad \frac{\partial M_2}{\partial \alpha} = (1 - \mu) \frac{\partial H}{\partial \beta} - \mu \frac{\partial M_1}{\partial \alpha} \end{aligned} \quad (13)$$

Предположим, что имеют место следующие равенства:

$$\begin{aligned}
 -\frac{\partial}{\partial\beta}(R_1q_1 + 2\frac{\partial H}{\partial\beta}) &= \frac{\partial}{\partial\alpha}((1-\mu)\frac{\partial H}{\partial\alpha} - \mu R_2q_2); \\
 -\frac{\partial}{\partial\alpha}(R_2q_2 + 2\frac{\partial H}{\partial\alpha}) &= \frac{\partial}{\partial\beta}((1-\mu)\frac{\partial H}{\partial\beta} - \mu R_1q_1)
 \end{aligned}
 \tag{14}$$

Тогда

$$\begin{aligned}
 M_1 &= \int_{M_0M} (-R_1q_1 + 2\frac{\partial H}{\partial\beta})d\alpha + ((1-\mu)\frac{\partial H}{\partial\alpha} - \mu R_2q_2)d\beta = 0; \\
 M_2 &= \int_{M_0M} ((1-\mu)\frac{\partial H}{\partial\beta} - \mu R_1q_1)d\alpha - (R_2q_2 + 2\frac{\partial H}{\partial\alpha})d\beta
 \end{aligned}
 \tag{15}$$

Фигурирующие в (14) криволинейные интегралы не зависят от пути интегрирования, так как при выполнении (13) подынтегральные выражения в них представляются полными дифференциалами.

Исходное интегро-дифференциальное уравнение получаем с помощью третьего уравнения системы (7), которое предварительно преобразуем с помощью (8):

$$\psi''(\beta)(M_1 - \mu M_2) + \varphi''(\alpha)(M_2 - \mu M_1) = 0
 \tag{16}$$

Подставив (15) в (14), получим окончательно:

$$\begin{aligned}
 &\psi''(\beta)(\int_{M_0M} (-R_1q_1 + 2\frac{\partial H}{\partial\beta})d\alpha + ((1-\mu)\frac{\partial H}{\partial\alpha} - \mu R_2q_2)d\beta - \\
 & - \mu \int_{M_0M} ((1-\mu)\frac{\partial H}{\partial\beta} - \mu R_1q_1)d\alpha - (R_2q_2 + 2\frac{\partial H}{\partial\alpha})d\beta) + \\
 & + \varphi''(\alpha)(\int_{M_0M} ((1-\mu)\frac{\partial H}{\partial\beta} - \mu R_1q_1)d\alpha - (R_2q_2 + 2\frac{\partial H}{\partial\alpha})d\beta - \\
 & - \mu \int_{M_0M} (-R_1q_1 + 2\frac{\partial H}{\partial\beta})d\alpha + ((1-\mu)\frac{\partial H}{\partial\alpha} - \mu R_2q_2)d\beta) = 0
 \end{aligned}
 \tag{17}$$

Входящая в (16) функция  $H = H(\alpha; \beta)$  определяется формулой (10). Равенства (13) следует рассматривать как условия корректной разрешимости уравнения (16) и поэтому всей сформулированной задачи в целом.

## ЛИТЕРАТУРА

1. Бидерман В.Л. Механика тонкостенных конструкций. М., Машиностроение.-1977г.
2. Огибалов М.П. Колтунов М.А. Оболочки и пластины. М., Издательство МГУ, 1969 г.
3. Гольденвейзер А.Л. Теория упругих тонких оболочек. М., ГИТТЛ, 1953г.
4. Гольденвейзер А.Л. Теория упругих тонких оболочек. издание 2 , М., Наука, 1976г